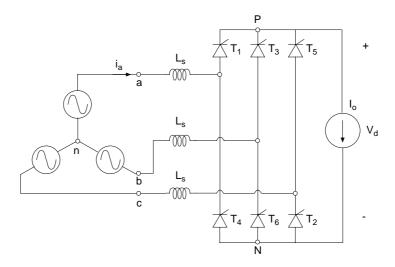
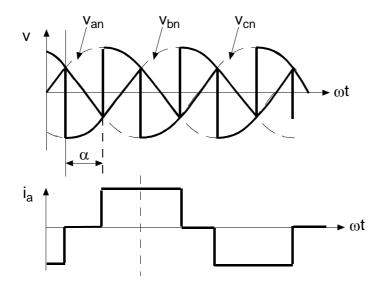


1.- Determinar la potencia de salida del convertidor de la figura cuando el ángulo de disparo es  $60^{\circ}$ . Obtener el valor eficaz y la distorsión de la intensidad de línea. Datos:  $L_s$ =0,  $V_{LL}$ =380V,  $I_o$ =10 A

Calcular la tensión de salida y el ángulo de solape  $\mu$  en el convertidor anterior si  $L_s$ =1mH.





$$\overline{V}_{o} = 2\frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6} + \alpha}^{\frac{5\pi}{6} + \alpha} \hat{V}_{f} \sin(\omega t) d\omega t \quad ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3}{\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha \qquad ; \qquad \overline{V}_{o} = 256,6V$$

 $P_o = 2565,9W$ 



$$I_{a,ef} = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{0}^{\frac{2\pi}{3}} I_o^2 d\omega t} \quad ; \qquad I_{a,ef} = I_o \sqrt{\frac{2}{3}}$$

$$\hat{I}_{a,1} = \frac{4}{\pi} \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} I_o \cos(\omega t) d\omega t$$
 ;  $\hat{I}_{a,1} = \frac{2\sqrt{3}}{\pi} I_o$  ;  $I_{a,1ef} = \frac{\sqrt{6}}{\pi} I_o$ 

$$k_d = \frac{I_{a,lef}}{I_{a,ef}}$$
 ;  $k_d = \frac{3}{\pi}$  ;  $THD = \sqrt{\frac{I_{a,ef}^2 - I_{a,lef}^2}{I_{a,lef}^2}}$  ;  $THD = 31,1\%$ 

$$A_{\mu} = \int_{\alpha}^{\alpha+\mu} v_{Ls} d\omega t = \omega L_s I_o \qquad ; \qquad \overline{V}_o = \frac{3}{\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{\pi} \omega L_s I_o$$

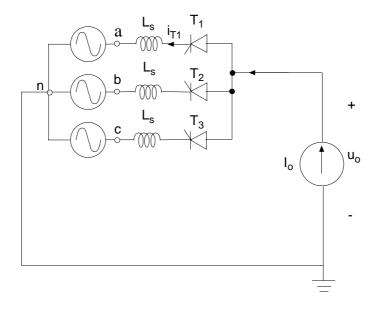
$$\overline{V}_{o} = 253,6V$$

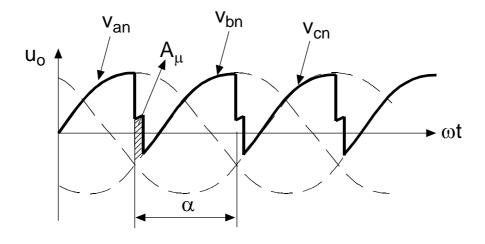
$$\int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \hat{V}_{LL} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t = \int_{0}^{I_{o}} 2\omega L_{s} di; \qquad \cos(\alpha+\mu) = \cos\alpha - \frac{2\omega L_{s} I_{o}}{\hat{V}_{LL}}$$

$$\mu = 0.77^{\circ}$$



2.- Determinar la potencia de salida del convertidor de la figura cuando el ángulo de disparo es 120°. Dibujar la tensión de salida. Nota. Téngase en cuenta el ángulo de solape. Datos:  $I_o$ = 10 A,  $V_{LL}$ =380 V. Corriente de cortocircuito  $I_{sc}$ =500A





$$\overline{V}_{o} = \frac{3}{2\pi} \begin{bmatrix} \frac{\pi}{6} + \alpha + \frac{2\pi}{3} \\ \int_{-\frac{\pi}{6} + \alpha}^{-1} -\hat{V}_{f} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t + A_{\mu} \end{bmatrix} ; \qquad A_{\mu} = \int_{\alpha}^{\alpha + \mu} v_{Ls} d\omega t ;$$

$$A_{\mu} = \int_{0}^{I} \omega L_{s} di$$



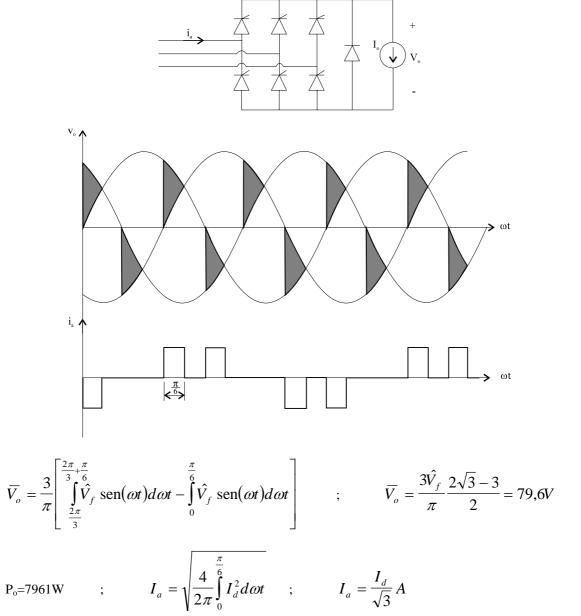
$$A_{\mu} = \omega L_s I$$
 ;  $I_{sc} = \frac{V_{LL}}{2\omega L_s}$  ;  $L_s = 1,2mH$ 

$$\overline{V}_o = \frac{3}{2\pi} \left[ -\hat{V}_{LL} \cos \alpha + \omega L_s I \right]; \qquad \overline{V}_o = \frac{3}{2\pi} \left[ \frac{\hat{V}_{LL}}{2} + \omega L_s I \right] = 130,1V$$

$$; P_o = -1301,1W$$



3.- A una fuente trifásica  $V_{LL}$ =440V se conecta un convertidor ac/dc trifásico en puente totalmente controlado con diodo de libre circulación que alimenta a una carga por la que circula una corriente  $I_d$ =100A, el ángulo de disparo de los tiristores es  $\alpha_1$ =90°. Obtener el ángulo  $\alpha_2$  de regulación que permite entregar la misma potencia a la carga sin el diodo de libre circulación. Calcular el factor de potencia en los dos casos.



 $S = 3V_f I_a = 44kVA$  ;  $PF = \frac{P_o}{S} = 0.1809$ 



Sin diodo:

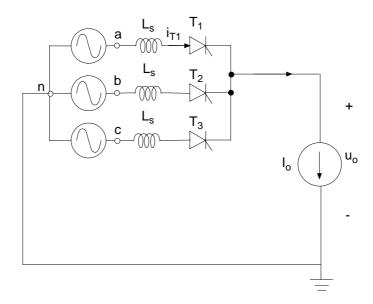
$$\overline{V}_{o} = \frac{3}{\pi} \int_{\frac{\pi}{6} + \alpha}^{\frac{5\pi}{6} + \alpha} \hat{V}_{f} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t \qquad ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3\sqrt{3}\hat{V}_{f}}{\pi} \cos \alpha$$

$$\frac{3\sqrt{3}\hat{V}_f}{\pi}\cos\alpha = \frac{3\hat{V}_f}{\pi}\frac{2\sqrt{3}-3}{2}$$
;  $\alpha=82,3^{\circ}$ 

$$I_{a} = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{0}^{\frac{2\pi}{3}} I_{d}^{2} d\omega t}$$
 ;  $I_{a} = I_{d} \sqrt{\frac{2}{3}} A$  ; S=62225,4W ; PF=0,1279



4.- Determinar el ángulo de conmutación máximo en un rectificador trifásico de media onda totalmente controlado. Datos:  $I_o$ =10 A,  $V_{LL}$ = 380V, 50 Hz. Inductancia de línea  $L_s$  = 1,5 mH



$$\alpha + \mu \le 180^{\circ}$$
;  $\cos(\alpha + \mu) = \cos\alpha - \frac{I_o}{\hat{I}_{sc}}$ 

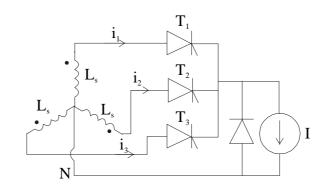
siendo 
$$\hat{I}_{sc} = \frac{\hat{V}_{LL}}{2\omega L_s} = 570,2A$$
 ;  $\alpha \le 169^{\circ}$ 

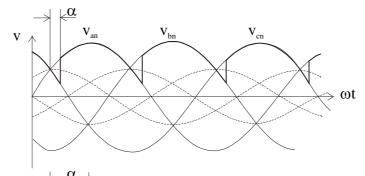


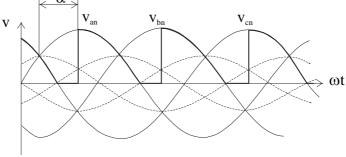
5.- Convertidor trifásico de media onda controlado con un diodo en antiparalelo con la carga. Tensión de alimentación  $V_{LL}$ =380, 50 Hz. Intensidad de salida  $I_o$  = 10 A (constante).

Obtener: la relación entre la tensión de salida media  $V_o$  y el ángulo de control  $\alpha$ . Calcular:  $\alpha$  para  $V_o=0.5V_{omax}$ 

En el caso de considerar la influencia de la inductancia de línea L<sub>s</sub>, establecer los circuitos equivalentes que se pueden producir durante los tiempos de solape.







$$\overline{V}_{o} = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6} + \alpha}^{\frac{5\pi}{6} + \alpha} \hat{V}_{f} \operatorname{sen}(\omega t) d(\omega t) ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha ; \operatorname{si} \alpha \leq \frac{\pi}{6}$$

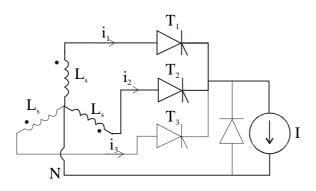
$$\overline{V}_{o} = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6} + \alpha}^{\alpha} \hat{V}_{f} \operatorname{sen}(\omega t) d(\omega t) ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{f} \left[ 1 + \cos \left( \frac{\pi}{6} + \alpha \right) \right] ; \operatorname{si} \alpha \geq \frac{\pi}{6}$$

$$\overline{V}_o = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6} + \alpha}^{\alpha} \hat{V}_f \operatorname{sen}(\omega t) d(\omega t) \quad ; \qquad \overline{V}_o = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_f \left[ 1 + \cos\left(\frac{\pi}{6} + \alpha\right) \right] ; \operatorname{si} \alpha \ge \frac{\pi}{6}$$

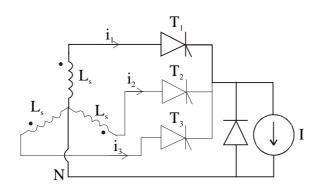


$$\frac{\overline{V}_{omax}}{2} = \frac{3}{2\pi} \frac{\sqrt{3}}{2} \hat{V}_f = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_f \left[ 1 + \cos\left(\frac{\pi}{6} + \alpha\right) \right] \qquad ; \qquad \frac{\sqrt{3}}{2} = 1 + \cos\left(\frac{\pi}{6} + \alpha\right);$$

$$\alpha = 67,7^{\circ}$$



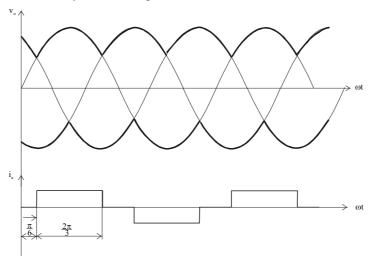
$$\alpha \leq \frac{\pi}{6}$$



$$\alpha \ge \frac{\pi}{6}$$



6.- Rectificador trifásico en puente no controlado. La tensión de entrada es un sistema trifásico equilibrado. La intensidad de salida se considera constante  $I_o$ . Obténgase la tensión media a la salida  $V_o$ , la intensidad eficaz de línea  $I_{LL}$  y el factor de potencia PF



$$\overline{V}_o = 2 \frac{3}{2\pi} \int_{\pi/6}^{5\pi/6} \hat{V}_f \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t \; ; \qquad \overline{V}_o = \frac{3\hat{V}_f}{\pi} \sqrt{3} \; ;$$

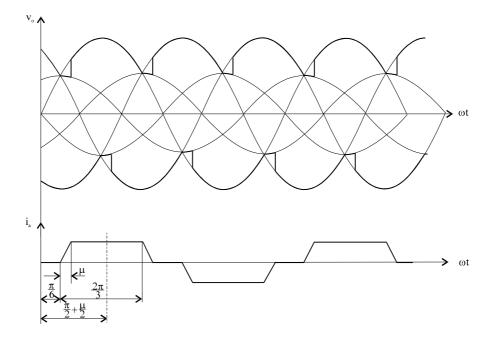
$$I_{LL} = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi/3} I_o^2 d\omega t}$$
 ;  $I_{LL} = I_o \sqrt{\frac{2}{3}}$ 

$$PF = \frac{\overline{V}_o I_o}{3V_{ef,f} I_{LL}} \qquad ; \qquad PF = \frac{\frac{3\hat{V}_f}{\pi} \sqrt{3}I_o}{3\frac{\hat{V}_f}{\sqrt{2}} I_o \sqrt{\frac{2}{3}}} \qquad ; \qquad PF = \frac{3}{\pi}$$



7.- Calcular el factor de potencia y la distorsión armónica de intensidad que se obtiene con un puente de diodos trifásico en puente conectado a un transformador en estrella con una inductancia de línea  $L_s$ =1,2mH suponiendo que la intensidad por la carga es constante y la variación de intensidad por los semiconductores durante la conmutación lineal.

Datos: Tensión de alimentación  $V_{LL}$  = 220 V, potencia de salida  $P_o$  = 1kW



Se observa que la diferencia angular entre el eje de simetría par de la tensión  $v_{an}$  y el eje de simetría par de la intensidad  $i_a$  es  $\mu/2$  de retraso de la intensidad respecto a la tensión.

$$\varphi = \frac{\mu}{2}; \qquad k_{\varphi} = \cos\left(\frac{\mu}{2}\right)$$

Durante el solape, 
$$v_{LL} = 2\omega L \frac{di}{d\omega t}$$
;  $\frac{1}{2\omega L} \int_{0}^{\mu} \hat{V}_{LL} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t = \int_{0}^{I_{o}} di$ 

$$\frac{2\omega LI_o}{\hat{V}_{LL}} = 1 - \cos \mu$$
 ;  $\mu = 0.128 \text{ rad} = 7.34^\circ$ 



$$\Delta_{\mu} = \int_{0}^{\mu} v_{L} d\omega t = \int_{0}^{I_{o}} \omega L di = \omega L I_{o} \qquad ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3}{\pi} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5\pi}{6}} \hat{V}_{an} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t - \frac{3\Delta_{\mu}}{\pi}$$

$$\overline{V}_o = \frac{3}{\pi} (\hat{V}_{LL} - \omega L I_o) = 295,9V$$

$$P_o = \overline{V}_o I_o = \frac{3}{\pi} (\hat{V}_{LL} I_o - \omega L I_o^2) = 1kW$$
 ;  $I_o = 3.38A$ 

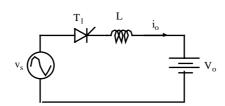
$$I_{aef} = \sqrt{\frac{1}{\pi}} \left[ 2 \int_{0}^{\mu} \left( \frac{I_o}{\mu} \right)^2 (\omega t)^2 d\omega t + \int_{0}^{\frac{2\pi}{3} - \mu} I_o^2 d\omega t \right] ; \qquad I_{aef} = 2,73A$$

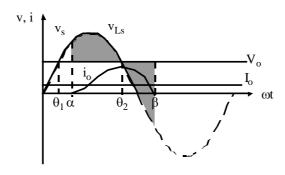
$$PF = \frac{P_o}{3V_{anef}I_{aef}} = 0,961$$
 ;  $PF = k_{\phi}k_d$  :  $k_d = 0,963 = \frac{I_{1aef}}{I_{aef}}$ 

$$THD = \sqrt{\frac{I_{aef}^2 - I_{1aef}^2}{I_{1aef}^2}} = \sqrt{\frac{1}{k_d^2} - 1} = 28\%$$



8.- El circuito de la figura permite regular la intensidad de carga de la batería. Realizar el cálculo de la intensidad media de salida  $I_0$  en función del ángulo de regulación  $\alpha$ .





Para que exista regulación,  $\,\theta_{\rm l} < \alpha < \theta_{\rm 2} \quad ; \qquad \quad \theta_{\rm 2} = \pi - \theta_{\rm l} \,$ 

$$v_L = L \frac{di}{dt}$$
 ;  $i(\alpha) = 0$  ;  $i(\omega t) = \frac{1}{\omega L} \int_{\alpha}^{\omega t} [\hat{V}_s \sin(\omega t) - V_o] d\omega t$ 

$$i(\omega t) = \frac{\hat{V}_s \left[\cos \alpha - \cos(\omega t)\right] + V_o(\alpha - \omega t)}{\omega L}$$

Para obtener  $\beta$ ,  $i(\omega t)=0$ 

$$\hat{V}\cos\alpha + V_o\alpha = \hat{V}\cos\beta + V_o\beta \qquad ; \qquad \alpha \neq \beta$$

$$I_o = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\beta} i(\omega t) d\omega t \qquad ; \qquad I_o = \frac{1}{2\pi\omega L} \int_{\alpha}^{\beta} \left\{ \hat{V}_s \left[ \cos\alpha - \cos(\omega t) \right] + V_o(\alpha - \omega t) \right\} d\omega t$$

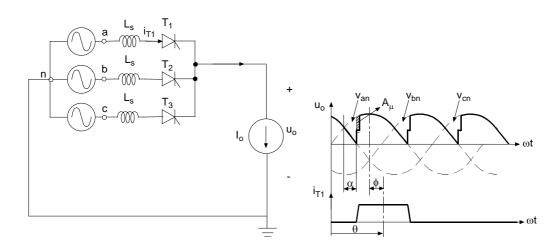
$$I_o = \frac{1}{2\pi\omega L} \left\{ \hat{V}_s \left[ (\beta - \alpha) \cos \alpha - (\sin \beta - \sin \alpha) \right] + V_o \left[ \alpha (\beta - \alpha) - \frac{\beta^2 - \alpha^2}{2} \right] \right\}$$



9.- .- Convertidor trifásico de media onda controlado. Tensión de alimentación V<sub>LL</sub>=380, 50 Hz, inductancia de línea  $L_s = 1$ mH. Intensidad de salida  $I_o = 10$  A (constante).

Obtener una expresión que relacione el ángulo de control α con el de solape μ, teniendo en cuenta la tensión de entrada V<sub>LL</sub>, intensidad de salida I<sub>o</sub> y la inductancia de línea L<sub>s</sub>.

Obtener la relación entre la tensión de salida media  $V_0$  y el ángulo de control  $\alpha$  teniendo en cuenta la inductancia de línea L<sub>s</sub>. Calcular el factor de potencia para V<sub>o</sub>=0,5V<sub>omax</sub>, considerando la variación de intensidad de línea, durante el tiempo de solape, lineal. Si el tiempo de protección para los SCRs es t<sub>q</sub>=40  $\mu$ s, calcular  $\alpha_{max}$ 



Sin tener en cuenta el solape

$$V_o = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{6}{6} + \alpha}^{\frac{5\pi}{6} + \alpha} \hat{V}_{fase} \sin(\omega t) d\omega t = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha$$

Durante el solape 
$$v_{LL} = 2L_s \frac{di}{dt} \qquad ; \qquad A_{\mu} = \int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \frac{v_{LL}}{2} d\omega t = \omega L_s \int_{0}^{I_o} di = \omega L_s I_o$$
Por tanto  $V_o = \frac{3}{2\pi} \left( \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \omega L_s I_o \right); \qquad V_{o \text{ max}} = \frac{3}{2\pi} \left( \hat{V}_{LL} - \omega L_s I_o \right) = 255,1V$ 

$$\int_{\alpha}^{\alpha+\mu} v_{LL} d\omega t = 2\omega L_s I_o; \qquad \int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \hat{V}_{LL} \sin(\omega t) d\omega t = 2\omega L_s I_o; \qquad \cos(\alpha+\mu) = \cos\alpha - \frac{I_o}{\frac{\hat{V}_{LL}}{2\omega L_s}}$$

Para  $V_o = \frac{V_{o \text{ max}}}{2} = 127,5V, \alpha = 59,8^{\circ} \text{ y } \mu = 0,78^{\circ}$ 

En estas condiciones  $P_o=127,5V\ 10A = 1275W$ 

$$S = 3V_{\text{ef,fase}} I_{\text{ef}} ; \qquad I_{ef} = \frac{1}{2\pi} \left\{ 2 \int_{0}^{\mu} \left[ \frac{I_{o}}{\mu} (\omega t) \right]^{2} d\omega t + \int_{\mu}^{\frac{2\pi}{3}} I_{o}^{2} d\omega t \right\}; \qquad I_{ef} = I_{o} \sqrt{\frac{2\pi - \mu}{6\pi}} = 5,77A$$

$$S = 3797,7VA ; \qquad P.F. = \frac{P_{o}}{S} = 0,336$$

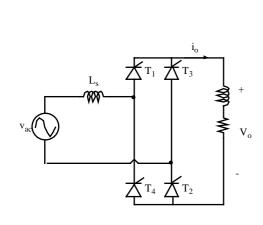


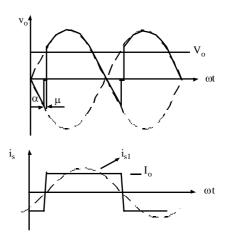
$$\alpha_{\text{max}} + \mu + \gamma = 180^{\circ}$$
$$\alpha_{\text{max}} = 171, 2^{\circ}$$

$$\alpha_{\text{max}} + \mu + \gamma = 180^{\circ}$$
 ;  $\gamma = \omega t_q = 0.72^{\circ}$  ;  $\alpha_{\text{max}} + \mu + \gamma = 180^{\circ}$ 



10.- Rectificador monofásico en puente totalmente controlado alimenta a una carga  $L_o = 0.5H$ ,  $R_o = 2.5\Omega$ . Inductancia de línea  $L_s = 1$ mH. Tensión de alimentación  $v_{ac} = 2000$ sen $(2\pi 50t)$  se desea que la intensidad por la carga I<sub>d</sub>=400 A, calcular el valor de el ángulo de regulación y el factor de potencia.





$$V_o = \frac{\hat{V}}{\pi} \int_{\alpha+\mu}^{\pi+\alpha} \sin(\omega t) d\omega t = \frac{\hat{V}}{\pi} \left[ \cos(\alpha + \mu) + \cos(\alpha) \right] = 1000V$$

Durante el tiempo de solape, 
$$v_{ac} = L_s \frac{di}{dt}$$
 ;  $\int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \hat{V} \sin(\omega t) d\omega t = \int_{-I_d}^{I_d} \omega L di$  ;  $\hat{V} \left[\cos \alpha - \cos(\alpha + \mu)\right] = 2\omega L I_d$  ;  $V_o = \frac{2\hat{V}}{\pi} \cos \alpha - \frac{2\omega L I_d}{\pi}$ 

$$\hat{V} \left[ \cos \alpha - \cos(\alpha + \mu) \right] = 2\omega L I_d$$

$$V_o = \frac{2\hat{V}}{\pi}\cos\alpha - \frac{2\omega LI_d}{\pi}$$

Substituyendo,  $\alpha=32^{\circ}$ ,  $\mu=11.8^{\circ}$ 

Factor de potencia:

Utilizando u en radianes

$$I_{ef} = \sqrt{\frac{2 \left| \int_{0}^{\mu} \left( \frac{I_{d}}{\mu} \omega t \right)^{2} d\omega t + \int_{\frac{\mu}{2}}^{\frac{\pi}{2}} I_{d}^{2} d\omega t \right|}; \qquad I_{ef} = \sqrt{\frac{2}{\pi} I_{d}^{2} \left[ \frac{\mu}{6} + \frac{\pi - \mu}{2} \right]} = 391,2A$$

$$I_{ef} = \sqrt{\frac{2}{\pi} I_d^2 \left[ \frac{\mu}{6} + \frac{\pi - \mu}{2} \right]} = 391, 2A$$

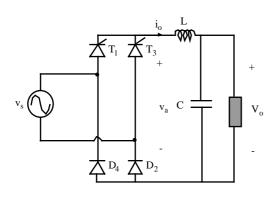
 $S=V_{ac}I_{ef} = 553,1 \text{ kVA}$ 

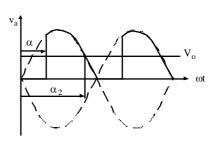
 $P = I_{d}^{2}R_{o} = 400kW$ 

P.F.=0.72



11.- Un convertidor ac/dc monofásico en puente semicontrolado, alimenta a una carga a través de un filtro LC. La tensión de salida en el condensador se considera constante  $V_o$ , la intensidad por la inductancia tiene un valor medio  $I_d$ , siendo  $i_d>0$  en todo el período. Para un ángulo de control  $\alpha$ =60°, a) calcular el rizado de intensidad en la inductancia, b) dibujar la tensión y la intensidad que soportan los semiconductores del convertidor.





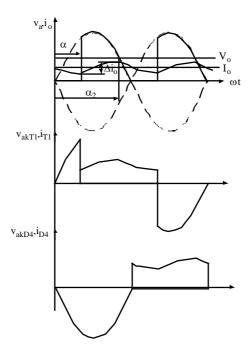
$$V_o = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi} \hat{V} \sin(\omega t) d\omega t = \frac{\hat{V}}{\pi} (1 + \cos \alpha)$$

para obtener  $\alpha_2$ ,  $\frac{\hat{V}}{\pi}(1+\cos\alpha) = \hat{V}\sin\alpha_2$  obteniéndose  $\alpha_2 = 151,5^\circ$ 

$$v_L = L \frac{di_o}{dt}; \quad \Delta i_o = \frac{1}{\omega L} \int_{\alpha}^{\alpha_2} [\hat{V} \sin(\omega t) - V_o] d\omega t;$$

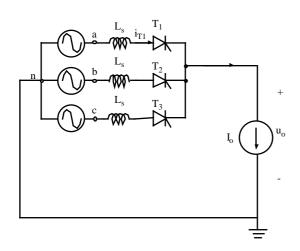
$$\Delta i_o = \frac{1}{\omega L} \left[ \hat{V} \left( \cos \alpha - \cos \alpha_2 \right) - V_o \left( \alpha_2 - \alpha \right) \right] ; \qquad \Delta i_o = 0.617 \frac{\hat{V}}{\omega L} A$$

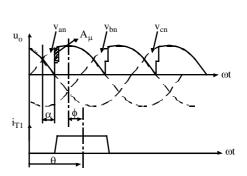






12.- Convertidor ac/dc en trifásico de media onda totalmente controlado, la intensidad por la carga es continua y esta conectado a una fuente de 220 V, 50Hz con una inductancia de línea de 1,2 mH. La potencia transmitida a la carga es  $P_0 = 3$  kW con un ángulo de control  $\alpha = 30^\circ$ . Determinar el factor de potencia y la distorsión armónica asumiendo una forma de onda de intensidad de línea trapezoidal.





$$P.F. = \frac{V_o I_o}{3V_{eff} I_{efa}} = \frac{P_o}{\sqrt{3}V_{efLL} I_{efa}}$$

$$P.F. = \frac{V_o I_o}{3V_{eff}I_{efa}} = \frac{P_o}{\sqrt{3}V_{efLL}I_{efa}} \qquad ; \qquad V_o = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6}+\alpha}^{\frac{5\pi}{6}+\alpha} \hat{V}_f \sin(\omega t) d\omega t - \frac{3}{2\pi} A_\mu$$

$$v_{Ls} = L_s \frac{di}{dt}; \qquad \int_{\alpha}^{\alpha+\mu} v_{Ls} d\omega t = A_{\mu} = \int_{0}^{I_o} \omega L_s di = \omega L_s I_o \qquad ; \qquad V_o = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{2\pi} \omega L_s I_o$$

$$V_o = \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{2\pi} \omega L_s I_o$$

$$I_{efa} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \left[ 2 \int_{0}^{\mu} \left( \frac{I_o}{\mu} \right)^2 (\omega t)^2 d\omega t + \int_{\mu}^{\frac{2\pi}{3}} I_o^2 d\omega t \right]} ; \qquad I_{efa} = I_o \sqrt{\frac{2\pi - \mu}{6\pi}}$$

$$I_{\rm efa} = I_o \sqrt{\frac{2\pi - \mu}{6\pi}}$$

Durante el tiempo de solape

$$\int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \hat{V}_{LL} \sin(\omega t) d\omega t = 2\omega L_s I_o = \hat{V} \left[\cos \alpha - \cos(\alpha + \mu)\right]; \qquad \cos(\alpha + \mu) = \cos \alpha - \frac{2\omega L_s I_o}{\hat{V}_{LL}}$$

$$P_o = I_o \frac{3}{2\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{2\pi} \omega L_s I_o^2 \qquad ; \qquad I_o^2 - I_o \frac{\hat{V}_{LL} \cos \alpha}{\omega L_s} + \frac{2\pi P_o}{3\omega L_s} = 0$$



$$I_o=24,1A$$

$$V_0=124.3V$$
 ;  $\mu=6.14^{\circ}$  ;

$$\mu = 6,14^{\circ}$$

$$I_{efa}=13,81A$$

P.F.=0,57 siendo P.F.=  $cos\phi k_d$ 

Observando la simetría par de la intensidad el eje está situado en:

$$\theta = \frac{\frac{\pi}{6} + \alpha + \mu + \frac{5\pi}{6} + \alpha}{2} = \frac{\pi}{2} + \alpha + \frac{\mu}{2}$$

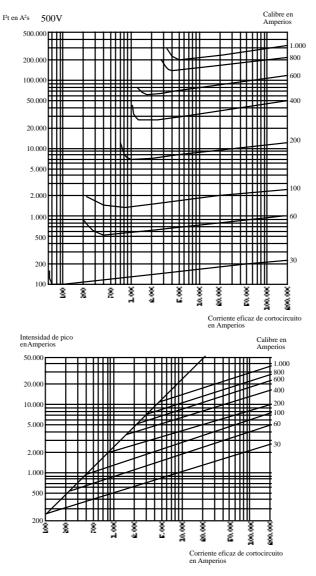
El eje de simetría par de tensión está situado en  $\frac{\pi}{2}$ , la diferencia entre los dos ejes es  $\phi = \alpha + \frac{\mu}{2}$ 

conocido  $cos\phi$ =0,84 se obtiene  $k_d$ =0,68

$$THD\% = 100\sqrt{\frac{I_{aef}^2 - I_{a1}^2}{I_{a1}^2}} = \sqrt{\frac{1}{k_d^2} - 1} = 107,8\%$$

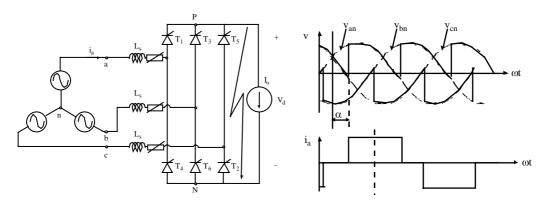


13.- Se desea proteger un rectificador trifásico en puente totalmente controlado. La tensión de alimentación es 380 V, 50 Hz. Se utilizan fusibles de 500 V. La intensidad por la carga se considera constante de valor nominal  $I_o = 90$  A. En cada línea de alimentación se dispone una inductancia  $L_s$  de forma que la impedancia de línea es del 5%. Utilizando la gráfica, calcular la intensidad máxima y el tiempo de interrupción de la corriente en caso de producirse un cortocircuito en la carga. Nota: Calcular  $L_s$  sin considerar los tiempos de solape en la función intensidad.



Calcular el factor de potencia en el caso de que el ángulo de regulación sea máximo. Nota: Considerar un tiempo de protección de  $t_p = 40 \mu s$  y variación de la intensidad de línea durante el tiempo de solape lineal.

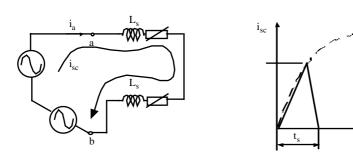




$$I_a = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_0^{\frac{2\pi}{3}} I_o^2 d\omega t} = I_o \sqrt{\frac{2}{3}} = 73,5A$$
, tomamos el fusible de 100 A

$$\hat{I}_{a1} = \frac{4}{\pi} \int_{0}^{\frac{\pi}{3}} I_{o} \cos(\omega t) d\omega t$$
 ;  $I_{a1} = \frac{\hat{I}_{a1}}{\sqrt{2}} = 70,2A$ 

Equivalente de cortocircuito

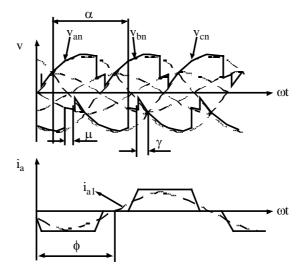


$$\omega L_s = 0.05 \frac{V_{LL}}{\sqrt{3}};$$
  $L_s = 0.5 \text{ mH};$   $I_{sc} = \frac{V_{LL}}{2\omega L_s} = 1216A$ 

De las gráficas se obtiene aproximadamente:  $\hat{I}^2t = 1383 \text{ A}^2s$ ,  $\hat{I} = 1379 \text{ A}$ 

$$I^2 t = \int_0^{t_s} i_{sc}^2 dt = \frac{\hat{I}^2 t_s}{3}$$
 ;  $t_s = 2,18 \text{ ms}$ 





Observando la figura se puede determinar que  $\phi = \alpha + \frac{\mu}{2}$  si la variación de intensidad durante el solape se considera lineal.

El tiempo de protección  $t_p=40~\mu s$  equivale a un ángulo  $\gamma=\omega t_p=0.72^o$   $(\alpha+\mu+\gamma)_{max}=180^o$  por lo que  $(\alpha+\mu)_{max}=179.28^o$ .

$$P.F. = \frac{V_o I_o}{\sqrt{3} V_{LL} I_a} ; \qquad V_o = \frac{3}{\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3 \omega L_s}{\pi} I_o ;$$

$$\cos(\alpha + \mu) = \cos \alpha - \frac{I_o}{\hat{I}_{sc}} ;$$

Del ejercicio anterior se conoce  $I_o$  = 90 A,  $I_{sc}$  = 1216 A y  $L_s$  = 0,5 mH.  $\hat{I}_{sc}$  = 1720 A Operando  $cos\alpha$  = -0,9476,  $\alpha$  = 161,37°,  $\mu$  = 17,9°.  $V_o$  = -499,8 V

Valor eficaz de la intensidad de línea Ia:

$$I_{a}^{2} = \frac{1}{\pi} \left[ \int_{0}^{\frac{2\pi}{3} - \mu} I_{o}^{2} \cdot d\omega t + 2 \int_{0}^{\mu} \left( \frac{I_{o}}{\mu} \right)^{2} (\omega t)^{2} \cdot d\omega t \right] ; \quad I_{a}^{2} = \frac{1}{\pi} \left[ I_{o}^{2} \left( \frac{2\pi}{3} - \mu \right) + \frac{2}{3} I_{o}^{2} \mu \right]$$

$$I_a = I_o \sqrt{\frac{2}{3} - \frac{\mu}{3\pi}}$$
 ;  $I_a = 71.6 \text{ A}$ 

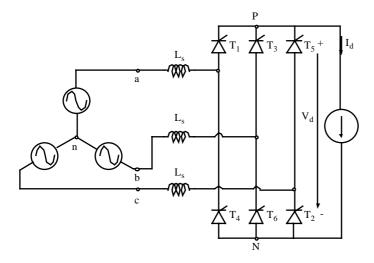
Utilizando la definición P.F. = -0,9545



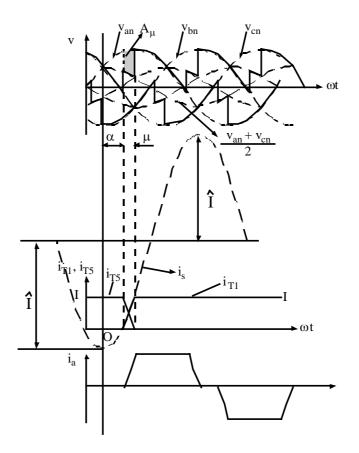
14.- Un convertidor ac/dc en puente trifásico totalmente controlado está alimentado por una tensión de línea de 380 V, 50 Hz. La inductancia de línea es Ls = 1 mH y la intensidad por la carga 10 A.

Con un ángulo de control  $\alpha = 45^{\circ}$  y  $\alpha = 135^{\circ}$ 

Calcular: 1) la tensión media en la carga  $V_o$ . 2) El ángulo de solape  $\mu$ . 3) La distorsión armónica de intensidad en la red THD%







$$V_o = \frac{3}{\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{\pi} \omega L_s I_o \; ; \; \cos(\alpha + \mu) = \cos \alpha - \frac{I_o}{\hat{I}} \; ; \text{ siendo } \; \hat{I} = \frac{\hat{V}_{LL}}{2\omega L_o}$$

Para  $\alpha = 45^{\circ}$ ,  $V_o = 362,87 \text{ V}$  - 3V = 359,87 V,  $\alpha + \mu = 45,94^{\circ}$ ,  $\mu = 0,94^{\circ}$ 

Para  $\alpha = 135^{\circ}$ ,  $V_{o} = -362,87 \text{ V} - 3V = 365,87 \text{ V}$ ,  $\alpha + \mu = 135,96^{\circ}$ ,  $\mu = 0,96^{\circ}$ 

## Cálculo de THD

- Valor eficaz de la intensidad de línea

$$I_{ef}^{2} = \frac{1}{\frac{\pi}{2}} \left[ \int_{0}^{\frac{2\pi}{3} - \mu} I_{o}^{2} \cdot d\omega t + \int_{0}^{\mu} \left( \frac{I_{o}}{\mu} \right)^{2} (\omega t)^{2} \cdot d\omega t \right]; \quad I_{ef}^{2} = \frac{2}{\pi} \left[ I_{o}^{2} \frac{2\pi}{3} - \mu + \left( \frac{I_{o}}{\mu} \right)^{2} \frac{\mu^{3}}{3} \right]$$

$$I_{ef}^2 = \left(\frac{2}{3} - \frac{\mu}{3\pi}\right) I_0^2$$

Para  $\alpha = 45^{\circ}$ ,  $I_{ef}^2 = 66,4926 \text{ A}^2$ 



Para  $\alpha = 135^{\circ}, I_{ef}^2 = 66,4889 \text{ A}^2$ 

- Primer armónico de intensidad de línea

$$\hat{I}_{1} = \frac{2}{\frac{\pi}{2}} \left[ \int_{0}^{\frac{2\pi}{3} - \mu} I_{o} \cos \omega t \cdot d\omega t + \int_{\frac{2\pi}{3} - \mu}^{\frac{2\pi}{3} - \mu} \left( -\frac{I_{o}}{\mu} \omega t + I_{o} + \frac{I_{o}}{\mu} \frac{2\pi}{3} - \mu \right) \cos \omega t \cdot d\omega t \right]$$

Solución de cada integral

$$\int_0^{\left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right)} I_o \cos \omega t \cdot d\omega t = I_o \sin\left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right) = (1)$$

$$\int_{\left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right)}^{\left(\frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2}\right)} \left[ I_o + \frac{I_o}{\mu} \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right) \right] \cos \omega t \cdot d\omega t = \left[ I_o + \frac{I_o}{\mu} \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right) \right] \left[ \sin \left(\frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2}\right) - \sin \left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right) \right] = (2)$$

Para la integral  $-\frac{I_o}{\mu} \int_{\left(\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}\right)}^{\left(\frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2}\right)} \omega t \cos \omega t \cdot d\omega t$ , hacemos  $u = \omega t$ ,  $dv = \cos \omega t \ d\omega t$ ,  $du = d\omega t$ ,  $v = \operatorname{sen}\omega t$ 

$$-\frac{I_o}{\mu}\left[\omega t \sin \omega t - \int \sin \omega t \cdot d\omega t\right]_{\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}}^{\frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2}} = -\frac{I_o}{\pi}\left[\omega t \sin \omega t + \cos \omega t\right]_{\frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2}}^{\frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2}} \text{ cuyo resultado es}$$

$$-\frac{I_o}{\mu} \left[ \left( \frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2} \right) \sin \left( \frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2} \right) + \cos \left( \frac{\pi}{3} + \frac{\mu}{2} \right) - \left( \frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2} \right) \sin \left( \frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2} \right) - \cos \left( \frac{\pi}{3} - \frac{\mu}{2} \right) \right] = (3)$$

$$\hat{I}_1 = \frac{4}{\pi} [(1) + (2) + (3)]$$

Para 
$$\alpha = 45^{\circ}$$
,  $\hat{I}_1 = 10,87A$ ;  $I_{1ef} = 7,69A$ 

Para 
$$\alpha$$
=135°,  $\hat{I}_1 = 11,03A; I_{1ef} = 7,8A$ 

$$THD = \sqrt{\frac{I_{ef}^2 - I_{1ef}^2}{I_{1ef}^2}}$$

Para  $\alpha = 45^{\circ}$ , THD = 35,4%

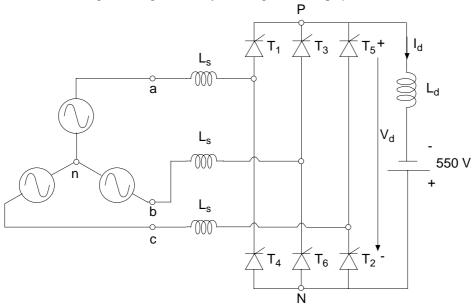


Para  $\alpha = 135^{\circ}$ , THD = 30,55%



15.- Rectificador trifásico en puente totalmente controlado conectado a un secundario en estrella Datos: Tensión eficaz de línea de alimentación  $V_{11}=460~V$ . Frecuencia de la tensión de alimentación f=60~Hz. Potencia suministrada a la carga  $P_0=$  - 55kW. Inductancia de línea  $L_S=0,5mH$ . Carga: Inductancia  $L_d$  de valor suficientemente elevado como para considerar  $I_d$  cte en serie con una fuente de tensión E= - 550 V

Calcular: a) el ángulo de regulación  $\alpha$  y b) el ángulo de solape  $\mu$ 



$$I_d = \frac{55 \text{ kW}}{550 \text{ V}} = 100 \text{ A} = \text{cte}$$

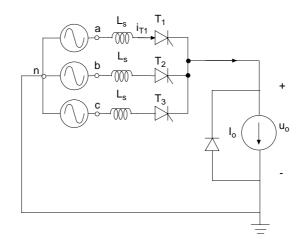
$$V_{d} = E = -550 \ V \ ; \ V_{d} = \frac{3\sqrt[4]{2}}{\pi} \ V_{ll} \cos \alpha - \frac{A_{\mu}}{\frac{\pi}{2}} \ ; \ A_{\mu} = \int_{\alpha}^{\alpha_{+\mu}} v_{Ls} \ d(\omega t) \ ; \ A_{\mu} = \int_{0}^{I_{d}} \omega \ L_{s} \ di_{a} \ ; \ A_{\mu} = \omega L_{s} I_{d}$$

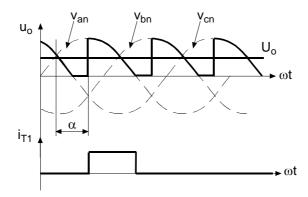
Con los datos propuestos  $\alpha = 149^{\circ}$ 

$$\begin{split} v_{Pn} &= \frac{v_{an} + v_{cn}}{2} = v_{an} - L_s \frac{di_a}{dt} \; ; \; L_s \frac{di_a}{dt} = \frac{v_{ac}}{2} \\ di_a &= \frac{V_{ll} \sqrt{2} \; sen \; (\omega t)}{2 \omega L_s} \; d(\omega t) \; ; \; \int_0^{I_d} di_a = \frac{\sqrt{2} \; V_{ll}}{2 \omega L_s} \int_\alpha^{\alpha + \mu} sen(\omega t) \; d(\omega t) \\ \cos \left(\alpha + \mu\right) &= \cos \alpha - \frac{2 \omega L_s}{\sqrt{2} \; V_{ll}} \; I_d \; ; \; \alpha + \mu = 156^\circ \; ; \; \mu = 7^\circ \end{split}$$



16.- Un rectificador trifásico de media onda totalmente controlado es alimentado por un secundario en estrella que suministra 380 V a 50 Hz. Se conecta un diodo de libre circulación en la carga. La intensidad por la carga  $I_0$  se considera constante. El ángulo de regulación  $\alpha=\pi/3$ . Calcular el factor de distorsión de la corriente de entrada, el factor de desplazamiento y el factor de potencia de entrada.





$$V_o = \frac{3}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{63}}^{\pi} \widehat{V}_f \operatorname{sen}(\omega t) d(\omega t) = \frac{3\widehat{V}_f}{2\pi} \left[ 1 + \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) \right] ; \ V_o = \frac{3\widehat{V}_f}{2\pi}$$

$$P_{cc} = \frac{3\widehat{V}_f}{2\pi} I_o \; \; ; \; \; V_f = \frac{\widehat{V}_f}{\sqrt{2}} \; \; ; \; \; I_{T1} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} I_o^2 \; d(\omega t)} \; \; ; \; \; I_{T1} = \frac{I_o}{2}$$

P.F. = 
$$\frac{P_{cc}}{3 V_f I_{T1}} = \frac{\sqrt{2}}{\pi} = 0.45$$



$$\hat{I}_{1s} = \frac{1}{\pi} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} I_o \operatorname{sen}(\omega t) d(\omega t) = \frac{I_o}{\pi} \left[ 1 + \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) \right] ; \hat{I}_{1s} = \frac{I_o}{\pi}$$

$$\hat{I}_{1c} = \frac{1}{\pi} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} I_0 \cos(\omega t) d(\omega t) = \frac{I_0}{\pi} \left[ -\sin(\frac{\pi}{2}) \right] ; \hat{I}_{1c} = -\frac{I_0}{\pi}$$

$$\hat{\mathbf{I}}_{1} = \sqrt{\hat{\mathbf{I}}_{1s}^{2} + \hat{\mathbf{I}}_{1c}^{2}} \; \; ; \; \hat{\mathbf{I}}_{1} = \frac{I_{o}\sqrt{2}}{\pi} \; \; ; \; \; I_{1} = \frac{I_{o}}{\pi}$$

$$k_d = \frac{I_1}{I_{T1}} = \frac{2}{\pi}$$
;  $k_d = 0.64$ 

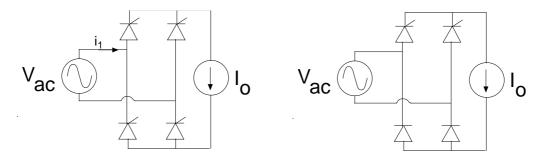
$$\phi = \operatorname{atan}\left(-\frac{\hat{\mathbf{I}}_{1c}}{\hat{\mathbf{I}}_{1s}}\right)$$
;  $\phi = \frac{\pi}{4}$ ;  $\cos \phi = \frac{\sqrt{2}}{2}$ 



17.- Mediante un convertidor en puente monofásico se desea obtener una tensión de salida  $V_{\rm O}=0.5$   $V_{\rm Omax}$ .

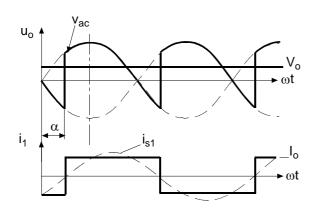
Calcular el factor de potencia P.F. y el factor de desplazamiento  $\cos \phi$  en la fuente de alimentación, y la distorsión armónica total THD % de la intensidad de la fuente, comparando el resultado en el convertidor totalmente controlado frente al semicontrolado.

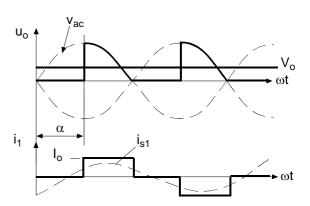
Tensión eficaz de alimentación  $V_{\rm S}$ , intensidad por la carga constante  $I_{\rm d}$ .



 $V_{\text{omax}}$  se obtiene con  $\alpha$ =0.

$$V_{\text{omax}} = \frac{2 \hat{V}_s}{\pi}$$





En el caso del convertidor totalmente controlado

$$\begin{split} V_{o} = & \frac{2 \, \widehat{V}_{s}}{\pi} \cos \alpha \; \; ; \; \cos \alpha = \frac{1}{2} \; ; \; \alpha = \frac{\pi}{3} \\ & \alpha = \phi \; \; ; \; \cos \phi = \frac{1}{2} \\ \widehat{I}_{s1} = & \frac{2}{\pi} \int_{0}^{\pi} I_{o} \; \sin \left(\omega t\right) \; ; \; \widehat{I}_{s1} = \frac{4}{\pi} \, I_{o} \; \; ; \; I_{s1} = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} \, I_{o} \\ & I_{s} = I_{o} \; \; ; \; k_{d} = \frac{I_{s1}}{I_{s}} \; ; \; k_{d} = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} = 0,9 \end{split}$$



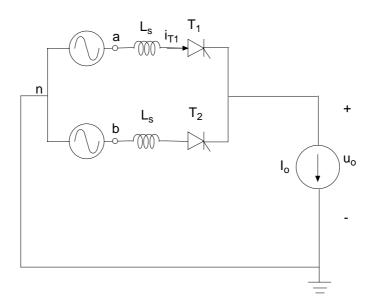
P.F. = 
$$k_d \cos \phi$$
; P.F. =  $\frac{\sqrt{2}}{\pi}$  = 0,45; THD =  $\sqrt{\frac{I_s^2 - I_{s1}^2}{I_{s1}^2}}$ ; THD% = 48,34

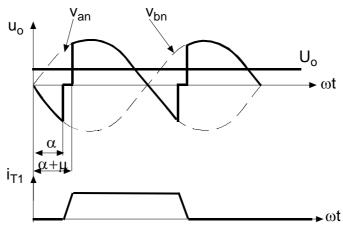
En el caso del convertidor semicontrolado

$$\begin{split} V_o = & \frac{\widehat{V}_s}{\pi} \left( 1 + \cos \alpha \right) \; ; \; \cos \alpha = 0 \; ; \; \alpha = \frac{\pi}{2} \\ & \varphi = \frac{\alpha}{2} \; ; \; \cos \varphi = \frac{\sqrt{2}}{2} = 0,7 \\ & \widehat{I}_{s1} = \frac{2}{\pi} \int_{\frac{\pi}{4}}^{\pi - \frac{\pi}{4}} I_o \; \sin \left( \omega t \right) \; ; \; \widehat{I}_{s1} = \frac{4}{\pi} \, I_o \; \cos \frac{\pi}{4} \; ; \; I_{s1} = \frac{2}{\pi} \, I_o \\ & I_s = \sqrt{\frac{1}{\pi} \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} I_o^2 d(\omega t)} \; \; ; \; I_s = \frac{I_o}{\sqrt{2}} \; ; \; k_d = \frac{I_{s1}}{I_s} \; ; \; k_d = \frac{2\sqrt{2}}{\pi} = 0,9 \end{split}$$
 
$$P.F. = k_d \cos \varphi \; ; P.F. = \frac{2}{\pi} = 0,64 \; ; \; THD = \sqrt{\frac{I_s^2 - I_{s1}^2}{I_{s1}^2}} \; ; THD\% = 48,34 \end{split}$$



18.- Rectificador bifásico de media onda totalmente controlado. Tensión de fase de entrada  $V_i$ =220V. Intensidad de salida  $I_o$ =5A (cte.). Inductancia de línea  $L_s$ =1mH. Si el ángulo de control es  $\alpha$ =45°, calcular en ángulo de solape y la tensión media de salida  $V_o$ .





$$A_{\mu} = \int_{\alpha}^{\alpha+\mu} v_{Ls} d\omega t = \omega L_s \int_{0}^{I_0} di \qquad ; \qquad A_{\mu} = \omega L_s I_o$$

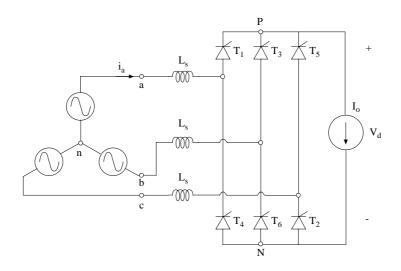
$$V_o = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi + \alpha} \hat{V} \operatorname{sen}(\omega t) d\omega t - \frac{\omega L_s I_o}{\pi} \qquad ; \qquad V_o = \frac{2\hat{V}}{\pi} \cos \alpha - \frac{\omega L_s I_o}{\pi} \qquad ; V_o = 139,6V$$

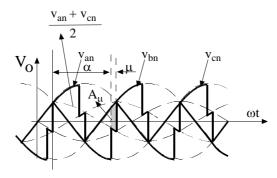
$$v_{Ls} = \hat{V} \operatorname{sen}(\omega t)$$
 ;  $\int_{\alpha}^{\alpha+\mu} \hat{V} \operatorname{sen}(\omega t) = \hat{V} [\cos \alpha - \cos(\alpha + \mu)] = \omega L_s I_o$ 

$$\cos(\alpha + \mu) = \cos\alpha - \frac{\omega L_s I_o}{\hat{V}} \quad ; \qquad \alpha + \mu = 45,41^\circ \qquad ; \qquad \mu = 0,41^\circ$$



19.- Obtener la tensión media de salida  $V_o$  de un rectificador trifásico en puente totalmente controlado. El ángulo de control es  $\alpha$ =120° . Datos: Vi=380V, f=50Hz, Io=10 A, Ls=4mH





$$\overline{V}_{o} = \frac{3}{\pi} \int_{\frac{\pi}{6}+\alpha}^{\frac{5\pi}{6}+\alpha} \hat{V}_{f} sen(\omega t) d\omega t - \frac{3}{\pi} A_{\mu} \qquad ; \qquad \overline{V}_{o} = \frac{3}{\pi} \hat{V}_{LL} \cos \alpha - \frac{3}{\pi} \omega LI_{o}$$

para 
$$\alpha = \frac{2\pi}{3} rad$$
,  $\overline{V}_o = -256.9V - 12V = 268.6V$